"UNIVERSIDAD EMILIANO ZAPATA"

Adquirir una combinación de conocimientos de ingeniería mecánica y electrónica necesarios para poder comprender y diseñar sistemas mecatrónicos.
y dischar sistemas mecatronicos.

INGENIERIA EN		EN MECATRONICA										
MATERIA		Mecatrónica I				LINEA CURRICULAR			ES	SPECIALIDAD		
TETRAMESTRE		SEPT	IMO	CLAVE	1	ESM-101 SERIACION		CION				
HFD	3	HEI			7		THS		10		CREDITOS	9

UNIDAD TEMÁTICA	OBJETIVO DE LA UNIDAD	CONTENIDOS	RECURSOS BIBLIOGRÁFICOS
UNIDAD I	1 El alumno aprenderá a Apreciar de	¿Qué es la Mecatrónica?	Mecatrónica
MECATRÓNICA	que se ocupa la Mecatrónica	Sistemas	W. Bolton
		Sistemas de medición	Ed. Alfaomega, 2009
		Sistemas de control	
		Controladores basados en un micropro-	Guía para Mediciones
		cesador	Eléctricas y Prácticas de
		Enfoque de la Mecatrónica	Laboratorio
			Stanley Wolf
UNIDAD II	Conocer el funcionamiento de los	Terminología del funcionamiento	Richard F. M. Simith
SENSORES Y	diferentes tipos de sensores, así	Desplazamiento, posición y proximidad	Ed. Prentice Hall, 2007
TRANSDUCTORES	como aprender que evalúa los que	Velocidad y movimiento	
	se emplean para la medición de	Fuerza	Ingeniería de control
	desplazamiento, posición y	Presión de fluidos	Moderna
	proximidad; velocidad y movimiento;	Flujo de líquidos	Katsuhiko Ogata
	fuerza; flujo de líquidos, nivel de	Nivel de líquidos	Ed. Pearson Prentice Hall,
	líquidos; temperatura; ópticos	Temperatura	2008
		Sensores de luz	
		Selección de sensores	Instrumentación Industrial
			Antonio Creus
UNIDAD III	Conocer las requisitos con los que	Acondicionamiento de señales	Ed. Alfaomega marcombo,
INTRODUCCIÓN DE	hay que cumplir en el acondiciona-	El amplificador operacional	2009.

DATOS MEDIANTE INTERRUPTORES	miento de señales, como utilizar los	Protección	Mecatrónica
INTERRUPTORES	amplificadores operacionales para	Filtrado	W. Bolton
	su uso en protección y filtrado, el	El puente de Wheastone	Ed. Alfaomega, 2009
	1 .	1 *	Ed. Alfaoillega, 2009
	principio del puente de Wheastone,	Señales digitales	G (M):
	los principios de los convertidores	Multiplexores	Guía para Mediciones
	análogo-digital (CAD) y digital-analó-	Adquisición de datos	Eléctricas y Prácticas de
	gico (CDA)	Procesamiento de señales digitales	Laboratorio
		Modulación por pulsos	Stanley Wolf
UNIDAD IV	Describir los principios básicos del	Dispositivos para presensación visual	Richard F. M. Simith
SISTEMAS DE	uso de elementos visualizadores	Elementos para la presentación dedatos	Ed. Prentice Hall, 2007
PRESENTACIÓN DE	de datos empleados con más	Grabación magnética	
DATOS	frecuencia	Visualizadores	Ingeniería de control
		Sistema de adquisición de datos	Moderna
		Sistema de medición	Katsuhiko Ogata
		Prueba y calibración	Ed. Pearson Prentice Hall, 2008
UNIDAD V	Interpretar los diagramas de siste-	Sistemas de actuadores	
SISTEMA DE	mas neumáticos e hidráulicos y di-	e hidráulicos	Instrumentación Industrial
ACTUADORES	seño sistemas sencillos para el ca-	Válvulas para control de dirección	Antonio Creus
NEUMÁTICOS	so de sistema secuencial en los que	Válvulas para control de presión de	Ed. Alfaomega marcombo,
E HIDRÁULICOS	se emplean los diferentes tipos	cilindros	2009.
	de válvulas	Válvulas para el control de procesos	
		Actuadores giratorios	
UNIDAD VI	Evaluación de sistemas mecánicos	Sistemas mecánicos	
SISTEMAS DE	en los que se utilizan eslabones,	Tipos de movimientos	Mecatrónica
ACTUACIÓN MECÁNICA	levas, engranes, trinquetes,	Cadenas cinemáticas	W. Bolton
	transmisión por banda y cadena y	Levas	Ed. Alfaomega, 2009
	chumaceras	Trenes de engranes	
		Rueda dentada y trinquete	Guía para Mediciones
		Transmisión por correa y cadena	Eléctricas y Prácticas de
		Chumaceras	Laboratorio
		Aspectos mecánicos de la selección	Stanley Wolf
		de un motor	Richard F. M. Simith
			Ed. Prentice Hall, 2007

UNIDAD VI SISTEMAS DE ACTUACIÓN ELÉCTRICA	de estado sólido (tristores, transi- sores bipolares y (MOSFET) motores de CD, motores de CA y	Sistemas eléctricos Interruptores mecánicos Interruptores de estado sólido Solenoides Motores de CD Motores de CA	Ingeniería de control Moderna Katsuhiko Ogata Ed. Pearson Prentice Hall, 2008
UNIDAD VII MODELOS DE SISTEMAS BÁSICOS	motores de paso a paso Diseño con elementos básicos sistemas mecánicos, eléctricos, de fluidos y térmicos	Motores paso a paso Modelos matemáticos Elementos básicos de sistema mecánico Elementos básicos de sistema eléctrico Elementos básicos en sistemas de fluidos Elementos básicos de los sistemas térmicos	Instrumentación Industrial Antonio Creus Ed. Alfaomega marcombo, 2009.
UNIDAD VIII MODELO DE SISTEMAS	Analizar los sistemas rotacionales- trasnacionales, electromecánicos e hidráulicos-mecánicos	Sistemas en ingeniería Sistemas de giro-traslación Sistemas electromecánicos Sistema Hidráulico-mecánicos	

ACTIVIDADES DE APRENDIZAJE:-

- Exposición por parte del profesor
- Elaboración de un prototipo
- Trabajo individual o grupal por parte de los estudiantes.
- Análisis de casos
- Construcción de mapas conceptuales que reafirmen la importancia de los elementos teóricos básicos.
- Exposición de los temas a través de ejercicios teóricos y de aplicación seleccionados como base de aprendizaje
- Solución dirigida de ejercicios teóricos y de aplicación.
- Solución de ejercicios en forma individual y en equipo
- Solución a ejercicios asignados de tarea.
- Investigación de conceptos básicos y aplicaciones.
- Resolución de ejercicios teóricos y de aplicación a distintas áreas, en forma individual y grupal
- Trabajo realizado en el aula.

• Examen.

RECURSOS DIDÁCTICOS: Pizarrón, infocus, laptop.

EVALUACIÓN: Tres evaluaciones (Parcial al finalizar el mes) que equivalen al 25%, cada una, de la evaluaciones; Exámenes Rápidos que equivalen

al 10% de la evaluación final y los Trabajos Individual y en Equipo que equivalen al 15% de la evaluación final cada uno.